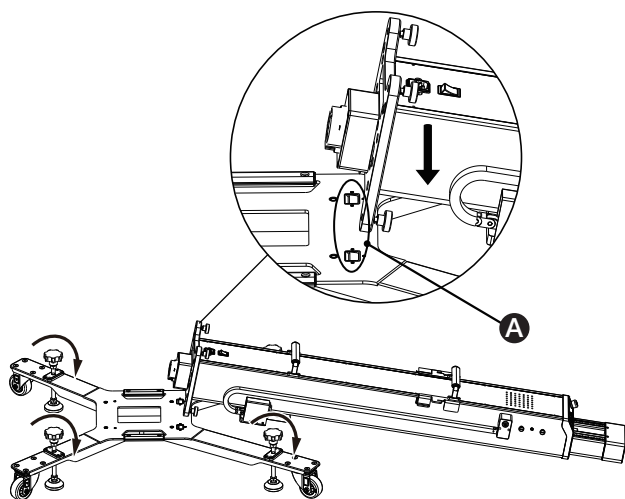
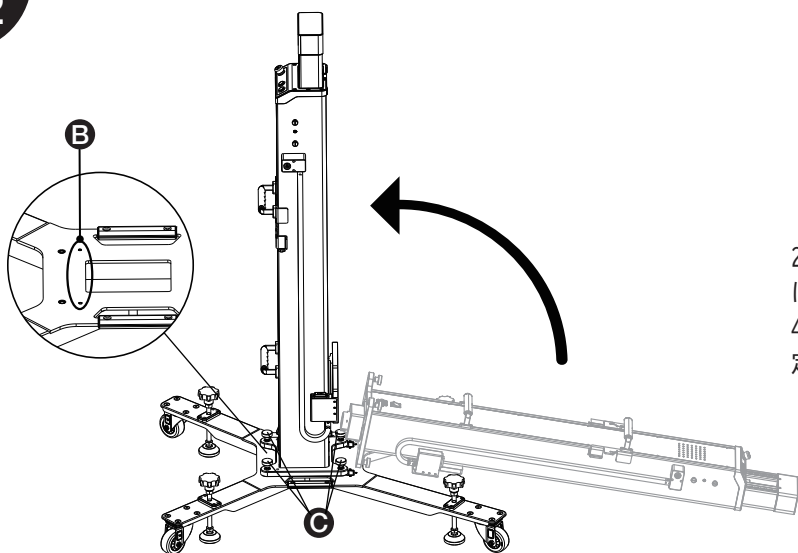


IWA500インテリジェントホイールアライメントシステムをご購入いただき、誠にありがとうございます。本クイックリファレンスガイドでは、機器の組み立ておよび分解方法についてご案内します。ご使用前に、本ガイドを必ずよくお読みください。

インテリジェント・ホイールアライメントシステム 組立手順

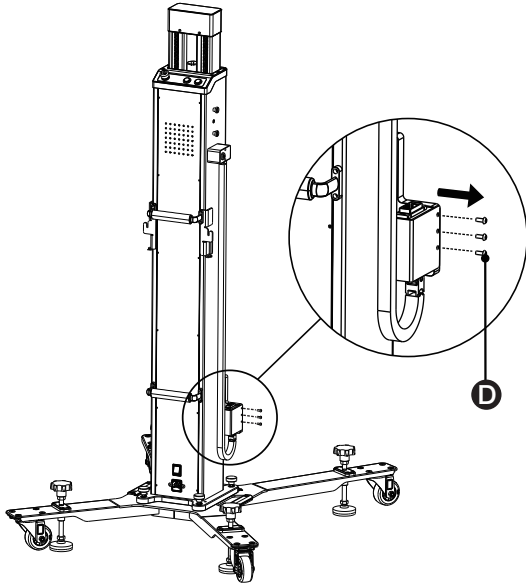
1

調整脚を時計回りに回して、ベースを固定します。
スタンドをベース上の指定位置 (A) に設置してください。

2

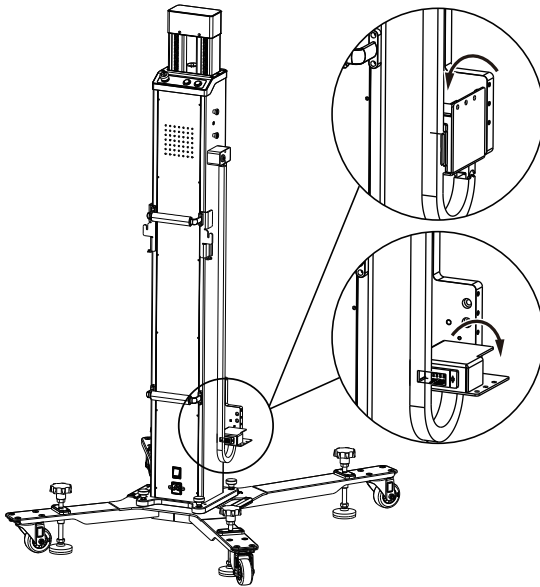
2本の位置決めピン (B) を合わせ、スタンドを完全に直立するまで持ち上げます。
4つのノブ (C) を時計回りに回して、スタンドを固定してください。

3



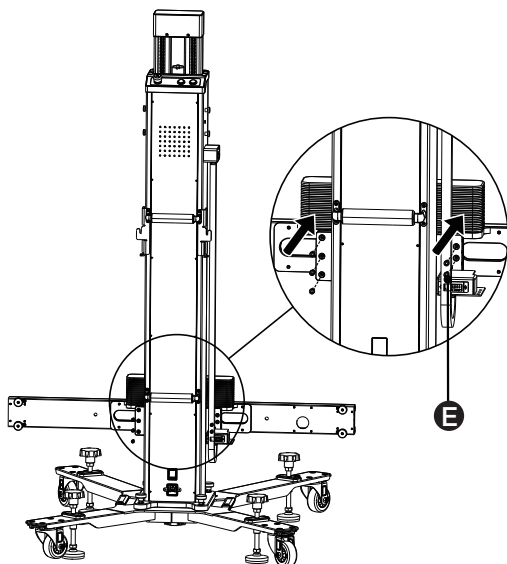
六角レンチ (2.5 mm) を使用して、ネジ (M4×10) (D) を緩め、電源コネクタを取り外します。

4



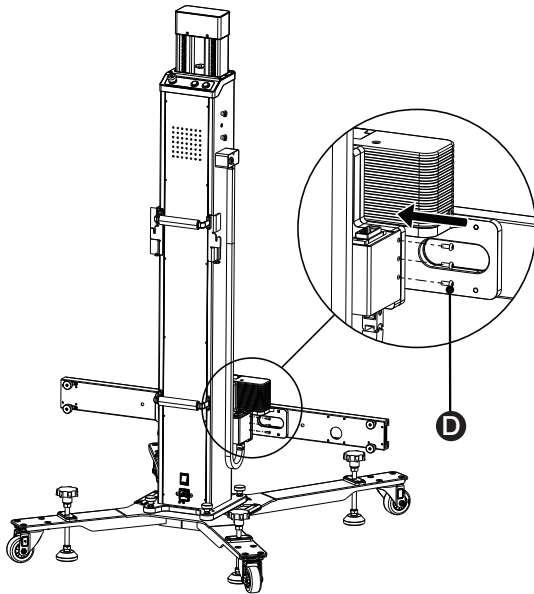
最初に電源コネクタを外側に倒し、次に横向きに回して、スタンド上の2つのネジ穴を露出させます。

5



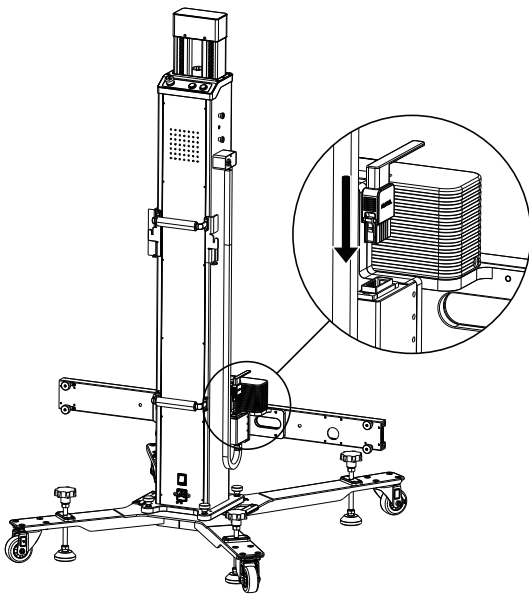
アームコネクタの5か所のネジ穴をスタンド側のネジ穴に合わせます。
六角レンチ (4mm) を使用して、ネジ (M5×20) (E) を挿入し、締め付けてください。

6



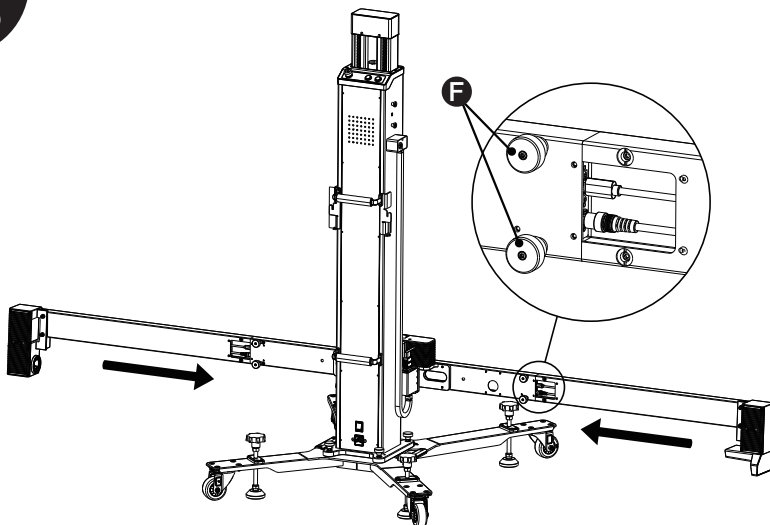
六角レンチ (2.5mm) を使用して、ネジ (M4×10) (D) を挿入し、締め付けて電源コネクタをスタンドに固定します。

7



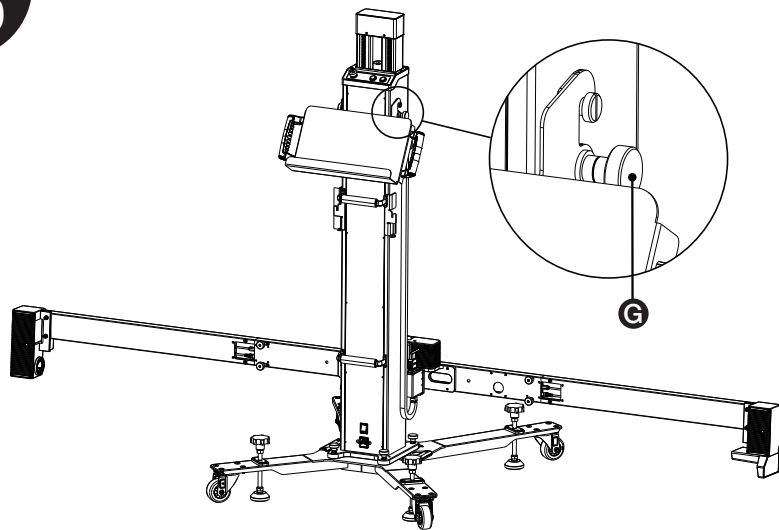
アダプターを電源コネクタに接続してください。

8



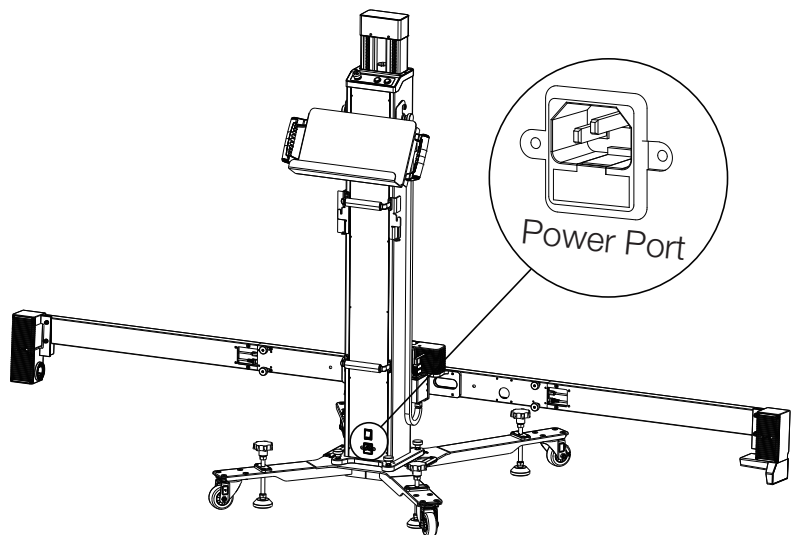
左右のアームを組み立てます。
クロスバーを確実に接続した後、4つの固定ノブ (F) を締め付けてください。
電源ケーブルおよびUSBケーブルを接続します。

9



タブレットホルダーをスタンドに取り付けます。
2つのノブ (G) を時計回りに回して固定してください。

インテリジェント・ホイールアライメントシステムの電源投入

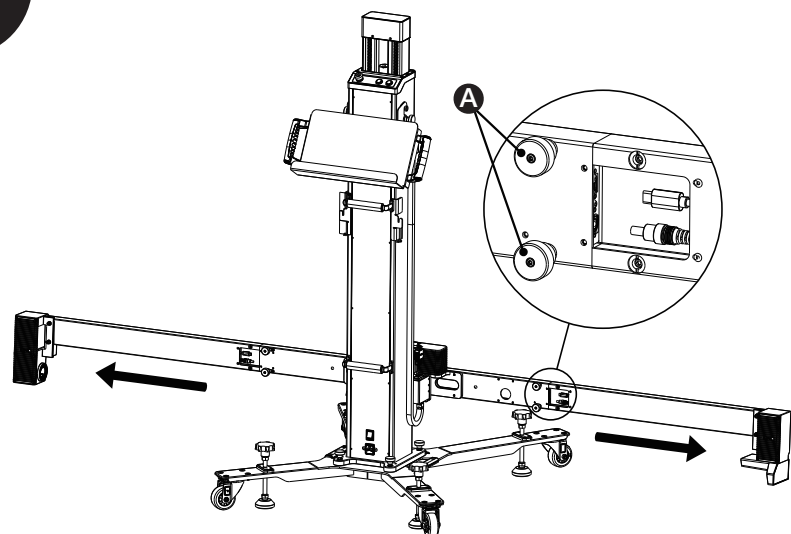


電源コードをスタンド下部のポートおよび電源コンセントに接続します。
電源スイッチをオンにしてください。
電源スイッチが赤色に点灯し、カメラが円状に赤く点滅します。

 NOTE: システムの電源要件: AC100~264V、5A未満、50/60Hz (必ず接地 [アース] してください)。

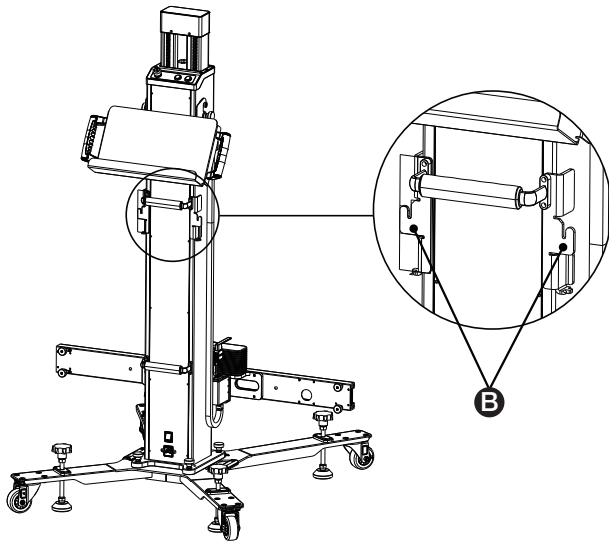
インテリジェント・ホイールアライメントシステムのカバー装着

1



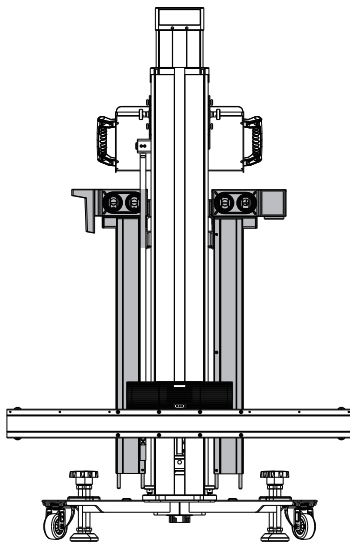
クロスバーを最下位置まで下げ、ホイールアライメントシステムの電源をオフにします。
電源ケーブルおよびUSBケーブルを取り外してください。
4つの固定ノブ (A) を緩め、左右のアームを取り外します。

2



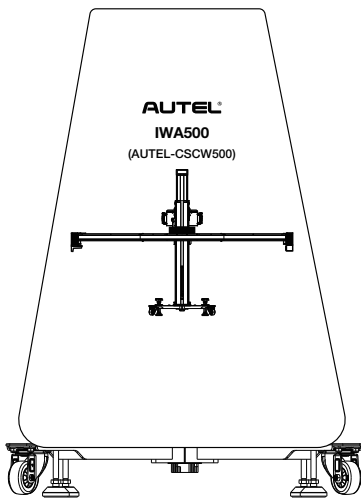
スタンドの左右にある2つのハンガー (B) を確認してください。

3



左右のアームをそれぞれ対応するハンガーに掛けます。

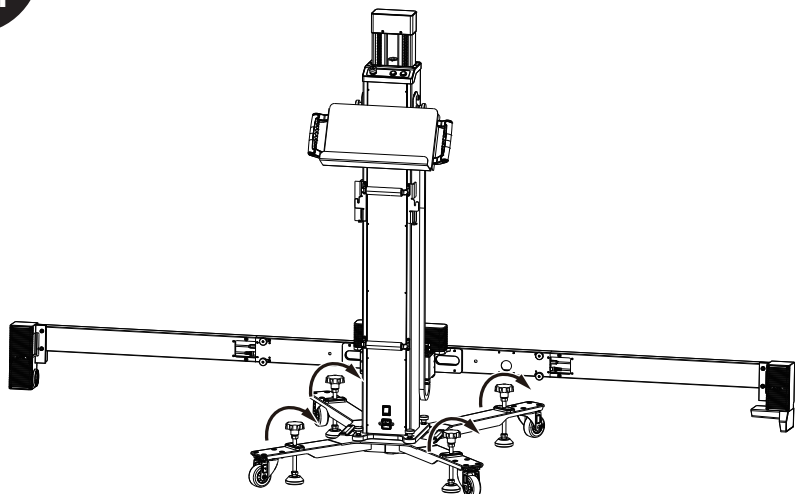
4



付属の保護カバーを使用してホイールアライメントシステムを覆い、ほこりの付着を防いでください。

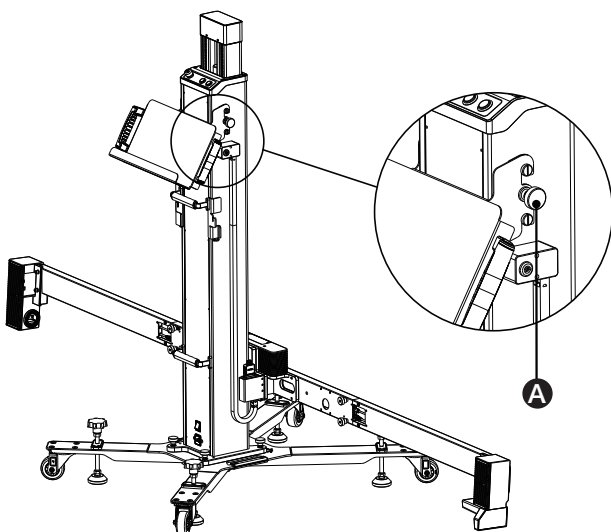
インテリジェント・ホイールアライメントシステムの分解

1



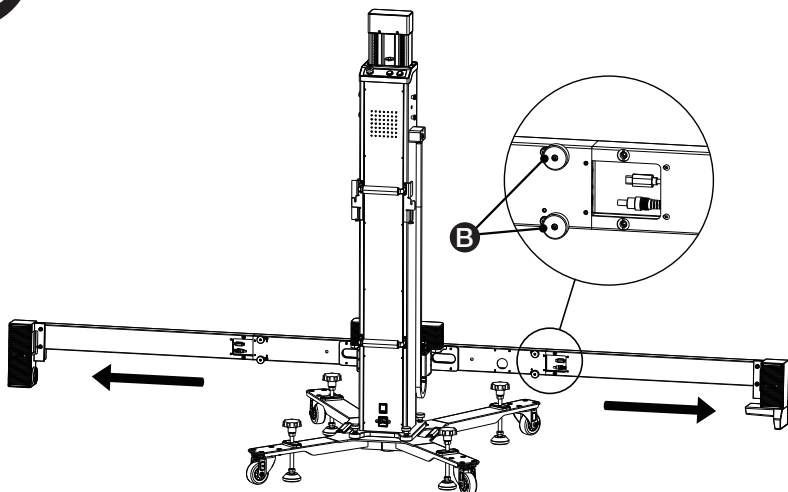
クロスバーを最下位置まで下げ、ホイールアライメントシステムの電源をオフにします。
調整脚を時計回りに回し、ベースが動かないように固定してください。

2



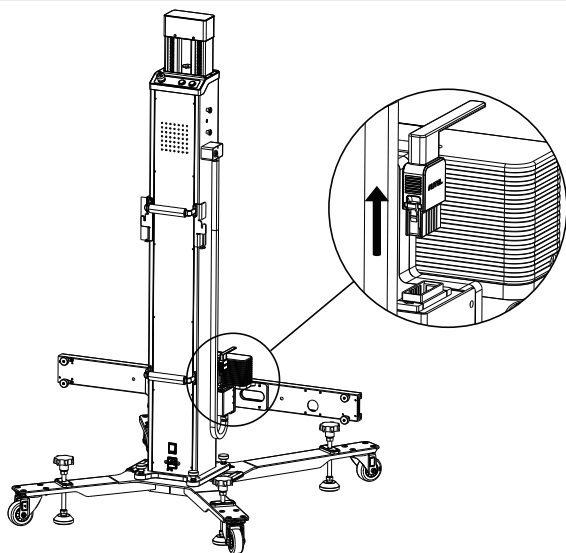
2つのノブ (A) を緩めて、タブレットホルダーを取り外します。

3



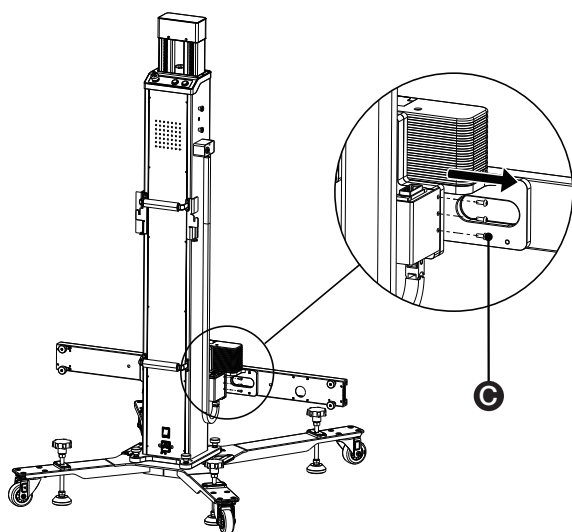
電源ケーブルおよびUSBケーブルを取り外します。
4つの固定ノブ (B) を緩め、左右のアームを分解してください。

4



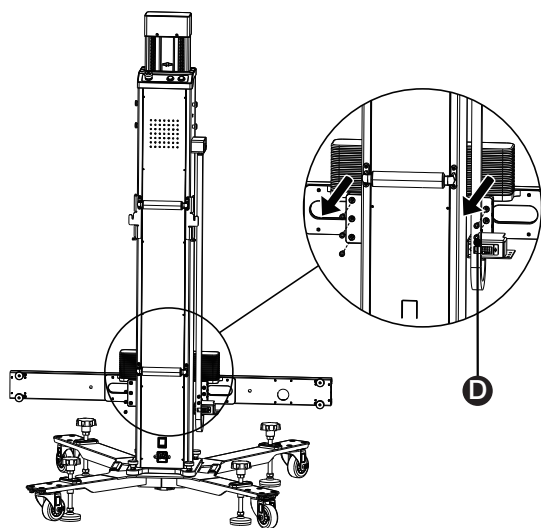
アダプターを電源コネクタから取り外してください。

5



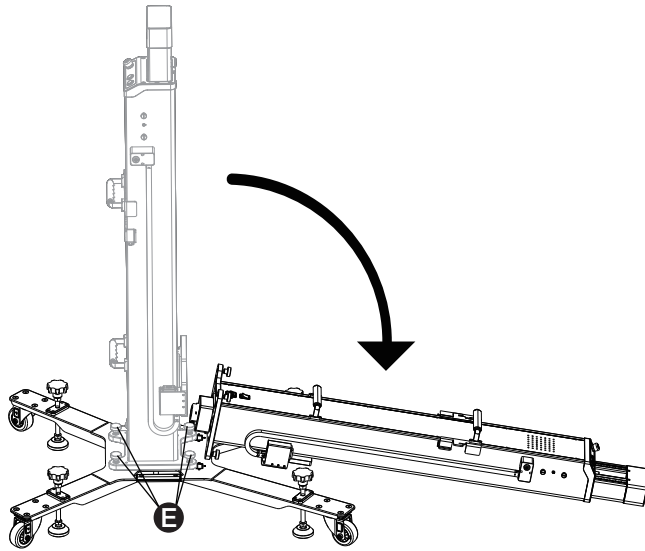
六角レンチ (2.5 mm) を使用して、ネジ (M4×10) (C) を緩め、電源コネクタを取り外します。

6



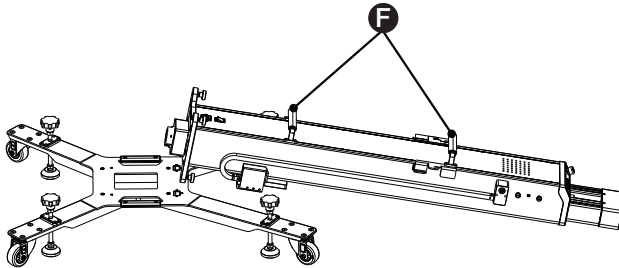
六角レンチ (4mm) を使用して、ネジ (M5×20) (D) 5本を外し、スタンドからアームコネクタを取り外します。

7



4つのノブ (E) を緩めて、スタンドを倒します。

8



ハンドル (F) を持ち上げて、スタンドをベースから取り外します。

NOTE: 本クイックリファレンスガイドに掲載されている図は参考用です。実際の製品とは異なる場合があります。